

文章编号 :1001-2486(2001)03-0098-05

基于随机加权法的 BAYES 精度评定*

张湘平,张金槐,谢红卫

曹国敏,张振泰,钟世勇

(国防科技大学机电工程与自动化学院,湖南长沙 410073)(航天机电集团二院四部,北京 100854)

摘要 :从工程应用的角度出发,在极小现场子样条件下,讨论了如何利用验前信息与现场子样来对导弹的命中精度进行评定,将随机加权法与 BAYES 方法结合起来,提出了基于随机加权法的 BAYES 精度评定方法,并通过算例证实了方法的正确性。

关键词 随机加权法;小子样;BAYES 方法

中图分类号:TN914 文献标识码:A

Research of Bayes Accuracy Assessment Based on Stochastic Weighted Method

ZHANG Xiang-ping, ZHANG Jin-huai, XIE Hong-wei

(College of Mechaeromics Engineering and Automation, National Univ. of Defense Technology, Changsha 410073, China)

CHAO Guo-min, ZHANG Zen-tai, ZHONG Shi-yong

(4th general department, 2rd Research Academy, Group of Spaceflight Mechatronics Engineering, Beijing, 100854, China.)

Abstract :The problem of missile hit accuracy assessment is studied by using prior information and extra-small field samples. Based on Bayes theory and stochastic weighted method, a new method of accuracy assessment has been put forward and validated by some calculated examples.

Key words :stochastic weighted method; small sample; Bayes method

1 问题叙述

当前,在国防科技领域运用 BAYES 小子样理论,对武器系统的可靠性指标或精度指标进行评定已经成为了一种时尚。考虑到工程实际中的一些特殊情况,比如:定型试验只有 1 个或 3~5 个现场子样,所以,在这种极小现场子样的条件下,研究此类问题就显得很有意义。众所周知,自助法和随机加权自助法是将子样信息“提携”的方法(或称之为将子样信息“拔高”的方法)。这种方法过去已在某些武器装备试验鉴定中应用,获得了较好的结果。且实际应用和仿真计算表明,随机加权法较自助法有较高的精确度。

2 应用随机加权法进行点估计

2.1 原理与步骤

设 X 为描述现场导弹落点情况的随机变量,它表示以瞄准点为原点的导弹落点的纵向或横向偏差,一般来说,现场子样的总体服从正态分布,且导弹落点的纵向或横向偏差相互独立。

记 $X_n = (x_1, \dots, x_n)$ 为现场子样, μ, σ^2 分别为 X 的未知期望值和方差,运用上述随机加权自助法可对现场子样的分布参数 μ, σ^2 进行估计。具体步骤如下:

STEP1:计算现场子样的均值和方差,即有:

$$\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i, S^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2$$

STEP2:产生 N 组 Diricklet 随机向量, $V_{(i)} = (V_{i1}, \dots, V_{in}), i = 1, \dots, N$, 这里 (V_{i1}, \dots, V_{in}) 为参数为

* 收稿日期:2000-12-07

基金项目:国家部委基金项目资助(2000J19.2.3.KG0132)

作者简介:张湘平(1963-)男,副教授,在职博士生。

(1, ..., 1) 的 Diricklet 随机向量, 记它的联合分布为: $D_n^{(i)}(1, \dots, 1)$, 它可按如下方法产生:

设 v_1, \dots, v_{n-1} 是 (0, 1) 上均匀分布的随机变量 v 的 $i.i.d$ 子样, 按由小到大的次序重新排序, 记它们为 $v_{(1)} \leq v_{(2)} \leq \dots \leq v_{(n-1)}$ 。又记 $v_{(0)} = 0, v_{(n)} = 1, V_{ij} = v_{(j)} - v_{(j-1)}, j = 1, \dots, n$ 。那么 (V_{i1}, \dots, V_{in}) 的联合分布就是 $D_n^{(i)}(1, \dots, 1)$ 。它就是我们所需要的 Diricklet 随机向量。

STEP3: 计算出 N 组随机加权子样 $D_n^{(1)}(i), D_n^{(2)}(i), i = 1, \dots, N$ 此处:

$$D_n^{(1)}(i) = \sum_{j=1}^n V_{ij} x_i - \bar{x}, D_n^{(2)}(i) = \frac{n}{n-1} \sum_{j=1}^n V_{ij} (x_i - \bar{x})^2, i = 1, \dots, N.$$

STEP4: 分布参数 μ, σ^2 的估计分别为:

$$\hat{\mu} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (\bar{x} - D_n^{(1)}(i)) = \bar{x} - \bar{D}_n^{(1)} \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \left[\frac{n}{n-1} S^2 - D_n^{(2)}(i) \right] = \frac{n}{n-1} S^2 - \bar{D}_n^{(2)}$$

上式中 $\bar{D}_n^{(i)} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N D_n^{(i)}(i), \bar{D}_n^{(2)} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N D_n^{(2)}(i)$, 且 N 可以为任意大的自然数。

2.2 算例

假设导弹的系统性偏差较大, 而随机性偏差较小, 由正态分布 $N(30, 1)$ 随机产生三个落点偏差样本, 即有: $X_3 = (29.4117, 32.1832, 29.8636)$, 分别取 N 为: 100, 200, 300, 应用随机加权法对分布参数 μ, σ^2 进行估计。估计结果为: $N = 100, \mu = 30.5637, \sigma^2 = 2.246; N = 200, \mu = 30.4581, \sigma^2 = 2.1797; N = 300, \mu = 30.3957, \sigma^2 = 2.1320$ 。可见, 随机加权法所估计的结果是可信的。

3 P_{H_0} 的计算

就我们所研究的问题, 若作下列简单假设:

$$H_0: CEP = CEP^*$$

$$H_1: CEP = \lambda CEP^*$$

其中, CEP^* 为指定指标, $\lambda > 1$ 。

为了讨论方便, 设验前子样为 $(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)})$, 一般来讲, 可通过下面两种方法来计算 P_{H_0} 。

最常见的方法是运用 BAYES 相继律, 由 BAYES 公式:

$$P(H_0 | (r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)})) = \frac{P_{H_0}^{(0)} P(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)} | H_0)}{P_{H_0}^{(0)} P(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)}) + (1 - P_{H_0}^{(0)}) P(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)} | H_1)}$$

式中, $CEP_1 = \lambda CEP^*, P_{H_0}^{(0)}$ 为 $(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)})$ 之前 H_0 成立的概率(对 $(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)})$ 的验前概率)。如果在 $(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)})$ 之前无任何信息可利用, 则按常规, 取 $P_{H_0}^{(0)} = 0.5$ 。若在实际操作过程中, 对 $P_{H_0}^{(0)}$ 定为 50% 有争议, 则可采用专家平分的方法确定出 $P_{H_0}^{(0)}$ 的近似值。

运用自助方法, 由验前子样为 $(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)})$ 作出经验分布 $F_{n_0}^*(r)$, 再从 $F_{n_0}^*(r)$ 随机抽样, 得到再生子样。假定已产生了 N 个再生子样:

$$(r_1^{*(j)}, \dots, r_{n_j}^{*(j)}), j = 0, 1, \dots, N-1$$

可对每个子样计算 CEP 的估计, 则对于 N 个 CEP 的估计, 统计出小于 ζCEP^* 的个数 m , 这里 $1 < \zeta < \lambda$ 。于是, m/N 就可作为 P_{H_0} 的近似值。最后, 值得指出的是: 在上面的讨论中, 验前子样

$(r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)})$ 与现场子样必须属于同一总体, 但是实际情况往往不是这样。因此, 作为验前子样, 需要考虑其可信度。记检验的置信度为 $1 - \alpha$, 当通过检验后, 此时, 验前子样的可信度就是 $1 - \alpha$ 。令:

$P_{H_0}^{*(1)} = P\{H_0 | (r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)}) \text{ 与现场试验结果相容}\}$, 那么, $P_{H_0}^{*(1)}$ 就是 $P\{H_0 | r_1^{(0)}, \dots, r_{n_0}^{(0)}\}$ 此时, $P_{H_0}^{*(1)} = P_{H_0}^{(0)} \cdot (1 - \alpha)$ 。如果 $\alpha = 0$, 它表明验前子样与现场子样完全一致, 这种情况在工程实际中是很难出现的。

4 简单假设之下的 CEP 评定

4.1 原理和步骤

为了进行命中精度评定, 我们可对如下简单假设作 BAYES 检验:

$$H_0: CEP = CEP^*$$

$$H_1: CEP = \lambda CEP^* \quad (\lambda > 1)$$

设现场试验前已经有了验前信息, 在获得现场样本后, 我们应按如下步骤来进行 BAYES 检验, 以下步骤取 $n = 3$ 来说明。

STEP1: 用现场样本对验前信息进行相容性检验, 在通过相容性检验的条件下, 应用此验前信息可计算出 P_{H_0} 和 P_{H_1} , 且两者的关系为: $P_{H_1} = 1 - P_{H_0}$ 。

STEP2: 应用随机加权法得到关于现场子弹落点散布中心分布参数的估计, 即: $\hat{\mu}_{\Delta H_S}$, $\hat{\mu}_{\Delta L_S}$, $\hat{\sigma}_{\Delta H_S}$, $\hat{\sigma}_{\Delta L_S}$ 。

STEP3: 依据下面提供的方法计算 $P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP^*} | H_0)$ 和 $P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP_1} | H_1)$

设: 已得的现场试验子样 $(\Delta H_{S_i}, \Delta L_{S_i})$ ($i = 1, \dots, 3$)

$$\text{令: } r_i = \sqrt{\Delta H_{S_i}^2 + \Delta L_{S_i}^2} \quad (i = 1, 2, 3)$$

则它们的计算可按下面的方法进行:

$$P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP^*} | H_0) = \frac{1}{2\pi\hat{\sigma}_{\Delta H_S}\hat{\sigma}_{\Delta L_S}} \iint_{r_i \leq CEP^*} \exp\left(-\frac{(\Delta H_S - \hat{\mu}_{\Delta H_S})^2}{2\hat{\sigma}_{\Delta H_S}^2} - \frac{(\Delta L_S - \hat{\mu}_{\Delta L_S})^2}{2\hat{\sigma}_{\Delta L_S}^2}\right) d\Delta H_S d\Delta L_S$$

$$P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP_1} | H_1) = \frac{1}{2\pi\hat{\sigma}_{\Delta H_S}\hat{\sigma}_{\Delta L_S}} \iint_{r_i \leq CEP_1} \exp\left(-\frac{(\Delta H_S - \hat{\mu}_{\Delta H_S})^2}{2\hat{\sigma}_{\Delta H_S}^2} - \frac{(\Delta L_S - \hat{\mu}_{\Delta L_S})^2}{2\hat{\sigma}_{\Delta L_S}^2}\right) d\Delta H_S d\Delta L_S$$

式中, $CEP_1 = \lambda CEP^*$ ($\lambda > 1$)。

STEP4: 利用前面第 1 步和第 3 步的计算结果, 由 BAYES 公式可获得验后概率 $P(H_0 | r_1, r_2, r_3)$, 即有:

$$\begin{aligned} P(H_0 | r_1, r_2, r_3) &= \frac{P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP^*} | H_0)P_{H_0}}{P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP^*} | H_0)P_{H_0} + P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP_1} | H_1)P_{H_1}} \\ &= \frac{1}{1 + \frac{P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP_1} | H_1)P_{H_1}}{P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP^*} | H_0)P_{H_0}}} \end{aligned}$$

STEP5: 作出如下结论:

· $\frac{P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP_1} | H_1)P_{H_1}}{P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP^*} | H_0)P_{H_0}} < 1$, 则采纳 H_0 , 否则, 拒绝 H_0 。

· 此时, 检验中犯弃真和采伪的概率 α, β 分别为:

$$\alpha = P(\text{拒绝 } H_0 | H_0) \cdot P_{H_0} = (1 - P_1) \cdot P_{H_0}$$

其中:

$$P_1 = \frac{1}{2\pi\hat{\sigma}_{\Delta H_S}\hat{\sigma}_{\Delta L_S}} \iint_{r_i \leq CEP_1} \exp\left(-\frac{(\Delta H_S - \hat{\mu}_{\Delta H_S})^2}{2\hat{\sigma}_{\Delta H_S}^2} - \frac{(\Delta L_S - \hat{\mu}_{\Delta L_S})^2}{2\hat{\sigma}_{\Delta L_S}^2}\right) d\Delta H_S d\Delta L_S$$

$$\beta = P(\text{接受 } H_0 | H_1) \cdot P_{H_1} = (1 - P_2) \cdot P_{H_1}$$

其中:

$$P_2 = \frac{1}{2\pi\hat{\sigma}_{\Delta H_S}\hat{\sigma}_{\Delta L_S}} \iint_{r_i \leq CEP^*} \exp\left(-\frac{(\Delta H_S - \hat{\mu}_{\Delta H_S})^2}{2\hat{\sigma}_{\Delta H_S}^2} - \frac{(\Delta L_S - \hat{\mu}_{\Delta L_S})^2}{2\hat{\sigma}_{\Delta L_S}^2}\right) d\Delta H_S d\Delta L_S$$

4.2 需要说明的问题

由上面的讨论可以看出, BAYES 方案运用了验前信息, 它主要表现在如下决策不等式中:

$$\frac{P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP_1} | H_1) P_{H_1}}{P(r_1, r_2, r_3 \in C_{CEP^*} | H_0) P_{H_0}} < 1$$

如果验前信息很充分, 能使 P_{H_0} 比较大, 那么这时则容易采纳 H_0 ; 如果 $P_{H_0} = P_{H_1}$, 那么这时 BAYES 方案实际上已退化为经典的 3.5CEP 画圆方案。显然, 在特小现场子样的条件下, 这样所作出的精度评定结论, 其风险是很大的。

4.3 简化积分运算方法的讨论

从简化积分运算的角度出发, 讨论以下问题: 假设现场数据 $(\Delta H_{S_i}, \Delta L_{S_i}) (i = 1, \dots, n)$ 近似等效为圆散布, 记为: $\Delta H \sim N(\mu_{\Delta H_S}, \sigma^2)$, $\Delta L \sim N(\mu_{\Delta L_S}, \sigma^2)$, $r_i = \sqrt{(\Delta H_{S_i} - \mu_{\Delta H_S})^2 + (\Delta L_{S_i} - \mu_{\Delta L_S})^2} (i = 1, \dots, n)$ 则有:

$$P(r_i \in C_{CEP^*} | H_0) = \frac{1}{2\pi\sigma^2} \iint_{r_i \in C_{CEP^*}} \exp\left(-\frac{(\Delta H_S + \Delta L_S)^2}{2\sigma^2}\right) d\Delta H_S d\Delta L_S$$

作下列变换: $\Delta H = \mu_{\Delta H_S}' + \sigma\cos\theta$, $\Delta L = \mu_{\Delta L_S}' + \sigma\sin\theta$, 则可推导出:

$$P(r_i \in C_{CEP^*} | H_0) = \frac{1}{2\pi} e^{-\frac{A^2}{2}} \int_0^K \rho e^{-\frac{\rho^2}{2}} \cdot 2\pi I_0(A\rho) d\rho$$

其中: $I_0(A\rho) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{-A\rho\cos(\theta-\phi)} d\theta$, $\phi = \arctg^{-1} \frac{\mu_{\Delta L_S}'}{\mu_{\Delta H_S}'}$, 它为零阶虚变量 Bessel 函数; $A^2 = \frac{1}{\sigma^2} (\mu_{\Delta H_S}'^2 + \mu_{\Delta L_S}'^2)$; $K = CEP^* / \sigma$ 。即有:

$$P(r_i \in C_{CEP^*} | H_0) = e^{-\frac{A^2}{2}} \int_0^K \rho e^{-\frac{\rho^2}{2}} \cdot 2\pi I_0(A\rho) d\rho$$

这样积分运算就可通过查表获得, 也可利用 MATLAB 软件中的 Bessel 函数命令 besseli 和数值积分命令 quad8 等来进行编程计算。

4.4 算例

(1) 假设现场数据 $(\Delta H_{S_i}, \Delta L_{S_i}) (i = 1, \dots, n)$ 中, 单个子样中纵、横向数据之间不相关, 服从正态分布, 且近似等效为圆散布。记为: $\Delta H \sim N(\mu_{\Delta H_S}, \sigma^2)$, $\Delta L \sim N(\mu_{\Delta L_S}, \sigma^2)$, 其中: $\sigma = 1$, $A^2 = \frac{1}{\sigma^2} (\mu_{\Delta H_S}'^2 + \mu_{\Delta L_S}'^2)$, 且 A 分别取 9, 10, 11; CEP^* 取 10; λ 分别取 1.2; 计算 $P(r_i \in C_{CEP^*} | H_0)$ 和 $P(r_i \in C_{CEP_1} | H_1)$ 。经过编程计算, 计算结果如下所示。

A	$P(r_i \in C_{CEP^*} H_0)$	$P(r_i \in C_{CEP_1} H_1)$
9	0.83	0.998
10	0.48	0.975
11	0.15	0.831

(2) P_{H_0} 分别取 0.5, 0.6, 0.7, 0.8, 0.9; 分别作出结论并计算各种情况下的犯弃真和采伪的概率 α ,

$$\beta_0 \text{ 令 } KP = \frac{P(r_i \in C_{CEP_1} | H_1) P_{H_1}}{P(r_i \in C_{CEP^*} | H_0) P_{H_0}}$$

在 $A = 9$ 的条件下:

P_{H_0}	KP	结论(是否接收采纳 H_0)	α	β
0.5	1.21	否	0.001	0.086
0.6	0.81	是	0.0012	0.069
0.7	0.52	是	0.0014	0.051
0.8	0.30	是	0.0016	0.034
0.9	0.13	是	0.0018	0.017

在 $A = 10$ 的条件下:

P_{H_0}	KP	结论(是否接收采纳 H_0)	α	β
0.5	2.03	否	0.013	0.26
0.6	1.35	否	0.015	0.21
0.7	0.87	是	0.018	0.16
0.8	0.51	是	0.02	0.10
0.9	0.23	是	0.023	0.052

在 $A = 11$ 的条件下:

P_{H_0}	KP	结论(是否接收采纳 H_0)	α	β
0.5	5.65	否	0.085	0.427
0.6	3.77	否	0.101	0.341
0.7	2.42	否	0.118	0.256
0.8	1.41	否	0.135	0.171
0.9	0.63	是	0.152	0.085

5 结语

本文从工程应用的角度出发,在极小现场子样条件下,讨论了如何利用验前信息与现场子样来对导弹的命中精度进行评定,将随机加权法与 BAYES 方法结合起来,提出了基于随机加权法的 BAYES 精度评定方法,并通过算例证实了方法的正确性。最后,值得指出的是,本文提供的方法是以验前信息可信,即通过了现场信息对验前信息的相容性检验为前提的。如果不能通过现场信息对验前信息的相容性检验,那么从原则上说,就不能应用 BAYES 方法进行命中精度评定。至于如何进行现场信息与验前信息之间的相容性检验,我们将另外成文论述。

参考文献:

- [1] 张金槐等. BAYES 方法[M]. 修订版,长沙:国防科技大学出版社,1992.
- [2] 张金槐等. BAYES 方法与仿真在飞行器试验鉴定中的运用[J]. 系统仿真学报,1996(8).
- [3] 黄柯棣,张金槐等. 系统仿真技术[M]. 长沙:国防科技大学出版社,1998.

